服务需求一览表

## 项目名称：变电站巡检机器人不停车检测技术研究项目

项目编号：LN1903-0613-JY-FWDXJT-SY01

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **项目名称** | **服务内容** | **数量** | **单位** | **工期** | **质保期** | **保证金**  **（万元）** | **专业资质要求** |
| 变电站巡检机器人不停车检测技术研究项目 | （1）基于视觉激光融合的SLAM技术研究。研究基于ROS系统的视觉激光融合的SLAM模块及其相关工具，具有自主漫游式三维电子地图创建功能、电子地图在线更新离线编辑功能、单一视觉SLAM功能、单一激光SLAM功能、视觉激光融合功能。  （2）基于任务的机器人自主导航技术研究。具有任务约束条件下的导航路径规划功能、具有规划路径实时展示功能、具有机器人自主导航功能、具有机器人运行状态展示功能、具有障碍物检测避让功能。  （3）基于深度学习的变电站仪表自动识别技术研究。具有已标定虚拟样本的生成增强技术、具有变电站仪表设备自主定位以及精确拍照功能、具有不停车情况下的仪表读数识别功能。  （4）仪表读数的自主分析技术研究。具有在多时间、多位置对同一仪表读数进行综合分析自主筛选准确读数的功能、具有自主定位最优读数位置的功能。 | 1 | 宗 | 4个月 | 1年 | 1.185 | 1. 厂商要求：不接受代理商及联合体投标，应答人营业执照经营范围应包含技术开发。  2、业绩要求：2017年1月1日至应答截止日内完成过与招标项目相类似的同等或以上技术要求的项目，合同额不低于100万且不少于1份。注：业绩必须提供对应的合同复印件。 |

具体服务不局限于上述需求一览表。应包括上述服务相关延伸服务及产品，类似升级服务及相关产品。